

STI	<i>Schéma cinématique</i>	$f_{1/2} = \begin{vmatrix} x_1 & y_1 & z_1 \\ x_2 & y_2 & z_2 \\ a_{12} & a_{22} & a_{32} \end{vmatrix}$ <i>Mécanique</i>
Tale	<i>Thèmes d'étude : Butée réglable – monnayeur</i>	TD (révisions)

**Révisions :
Modélisation des liaisons**

Thèmes :

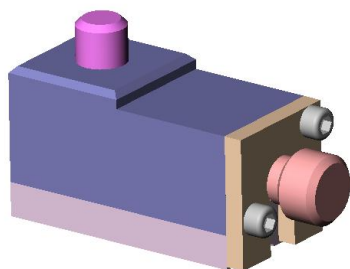
- Butée réglable
- Monnayeur (thème bac 2003)

Objectif de la séance :

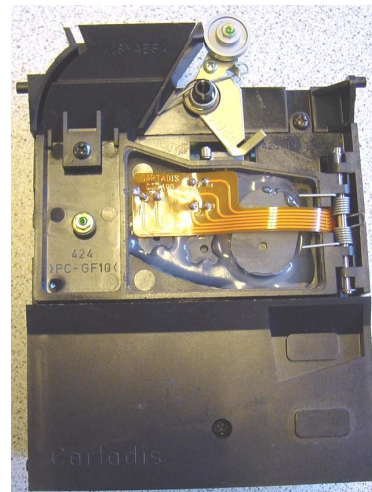
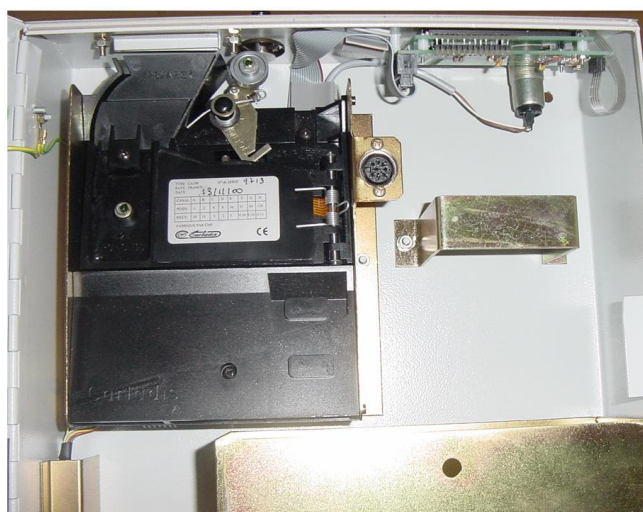
Pour les 2 systèmes étudiés :

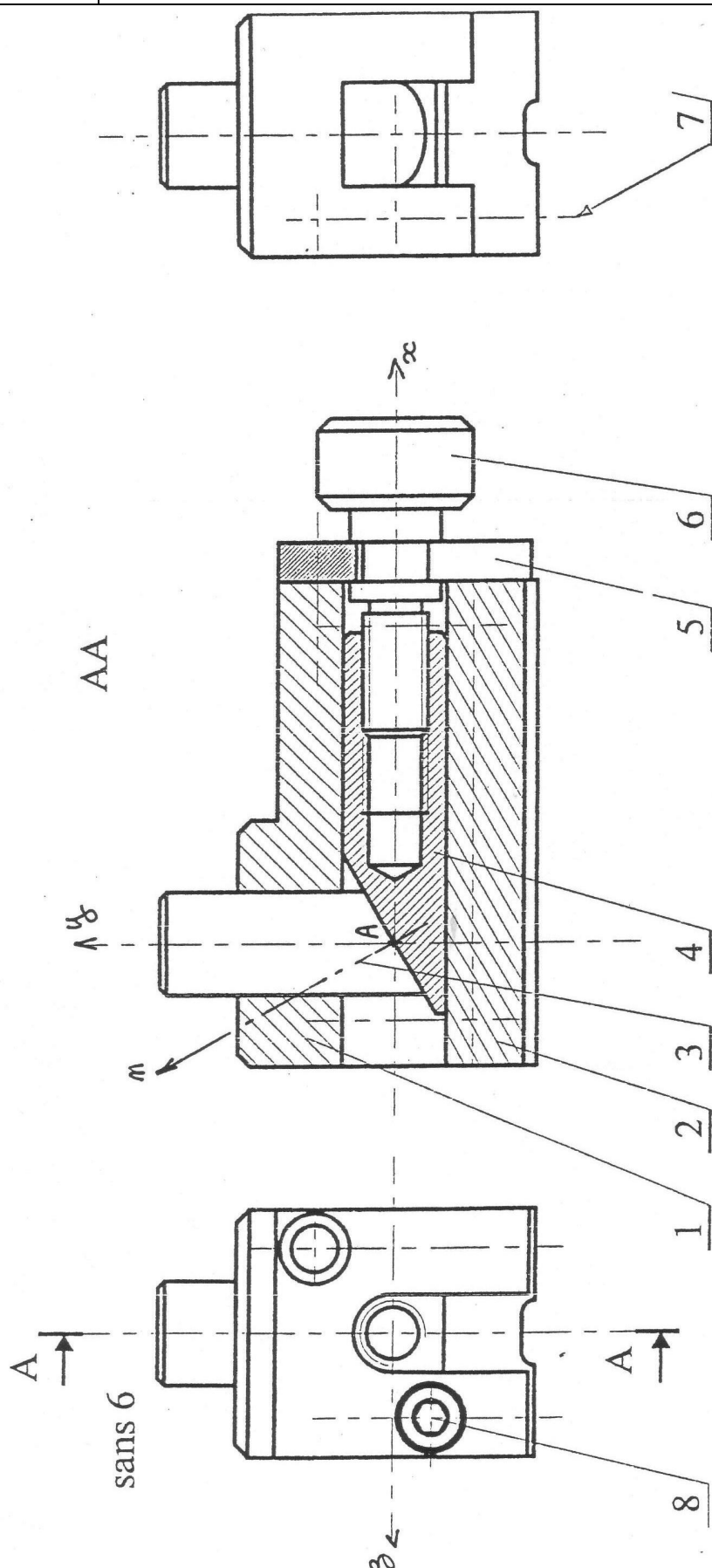
- Repérer les classes d'équivalence
- Réaliser le graphe des liaisons
- Réaliser le schéma cinématique

Butée réglable



Monnayeur CARTADIS



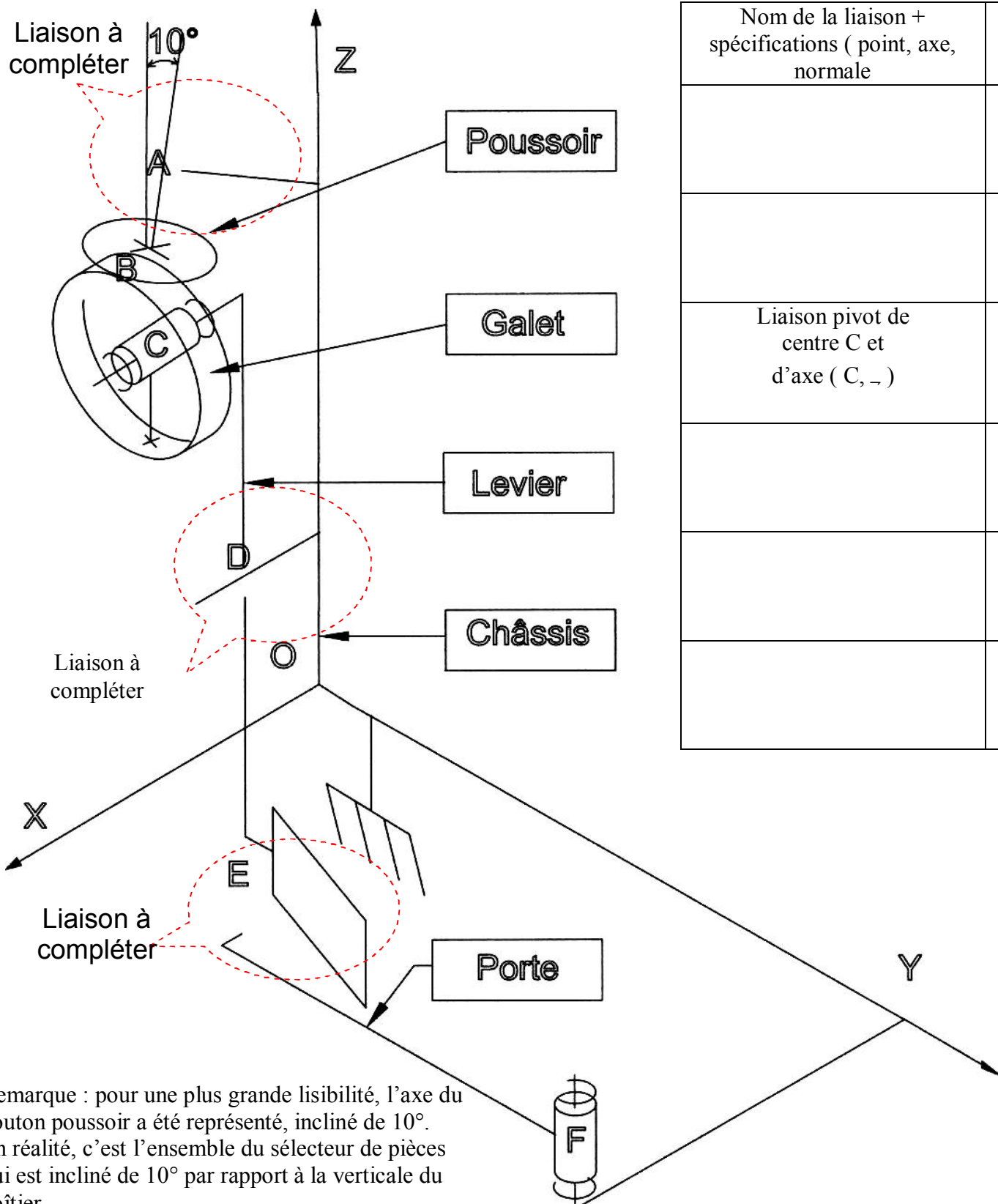


8	2	Vis CHC M6 - 12		
7	4	Vis CHC M6 - 15		
6	1	Vis de manoeuvre		
5	1	Etrier		
4	1	Coin		
3	1	Butée		
2	1	Semelle		
1	1	Corps		
Rep.	Nb.	Désignation	Matière	Observation

Butée réglable

Complétez le tableau puis le schéma spatial.

Monnayeur



Nom de la liaison + spécifications (point, axe, normale	au point
	A
	B
Liaison pivot de centre C et d'axe (C, -)	C
	D
	E
	F

Remarque : pour une plus grande lisibilité, l'axe du bouton poussoir a été représenté, incliné de 10°. En réalité, c'est l'ensemble du sélecteur de pièces qui est incliné de 10° par rapport à la verticale du boîtier.